

**Gyémánt Iván – Görbe Tamás Ferenc**  
**LINEÁRIS ALGEBRA FIZIKUSOKNAK**

**Hibajegyzék<sup>1</sup>**

Az alábbi táblázatban a Lineáris algebra fizikusoknak című jegyzetben eddig fellelt hibák és javításuk szerepel. Ezúton is kérünk mindenkit, hogy a felfedezett elírásokat, hibákat – legyen az akár a legkisebb is – jelezze a tfgorbe@physx.u-szeged.hu vagy a gyemant@physx.u-szeged.hu elektronikus levelezési címen.

Oldal	Sor	Hibásan	Helyesen
17.	8.	$\varphi = \arg(z) = \arctg(b/a)$	$\varphi = \begin{cases} \arctg(b/a), & \text{ha } a > 0, \\ \arctg(b/a) + \pi, & \text{ha } a < 0, b \geq 0 \\ \arctg(b/a) - \pi, & \text{ha } a < 0, b < 0 \\ \pi/2, & \text{ha } a = 0, b > 0, \\ -\pi/2, & \text{ha } a = 0, b < 0, \\ \text{nem értelmezzük,} & \text{ha } a = 0, b = 0. \end{cases}$
29.	4.	$\mathbf{a} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{a} = \mathbf{0}$	$\mathbf{a} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{a} = \mathbf{a}$
32.	2.	$\lambda \mathbf{a} \sim (\lambda \cdot a_1; \lambda \cdot b_2; \lambda \cdot a_3)$	$\lambda \mathbf{a} \sim (\lambda \cdot a_1; \lambda \cdot a_2; \lambda \cdot a_3)$
34.	7-8.	az $(\frac{\mathbf{b}}{ \mathbf{b} ^2} \cdot \mathbf{a})\mathbf{b} = \frac{\mathbf{b} \cdot \mathbf{a}}{ \mathbf{b} ^2}$ vektor	$\mathbf{a} (\frac{\mathbf{b}}{ \mathbf{b} ^2} \cdot \mathbf{a})\mathbf{b}$ vektor
37.	8.	$\mathbf{a} \times \mathbf{b}$ harmadik koordinátájaként $a_1b_2 - b_2a_1$	$a_1b_2 - b_1a_2$
39.	13.	$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = (a_2b_3 - a_3b_2) + \mathbf{i} + \dots$	$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = (a_2b_3 - a_3b_2)\mathbf{i} + \dots$
40.	-8.	A paralelogramma-azonosságban az oldalak négyzetösszegének kétszerese szerepel	az oldalak négyzetösszegét kell venni.
57.	6.	a 9. feladat (d) részében „31” törlendő	helyére 3 kerüljön.
81.	14.	...számegyenes értelmezett...	...számegyenesen értelmezett...
109.	-10.	„(ezáltal” törlendő	
163.	-12.	(1; 1), (-1; 1)	(1; 2), (-1; 2)
165.	-1.	$\mathbf{e}_2 = (1; 1; 0)$ $\mathbf{e}_3 = (1; 1; 1), \mathbf{e}'_3 = (0; 0; 1)$	$\mathbf{e}_2 = (0; 1; 0)$ $\mathbf{e}_3 = (0; 0; 1), \mathbf{e}'_3 = (-1; 1; 1)$

<sup>1</sup>Az utolsó javítás dátuma: 2016.09.20.